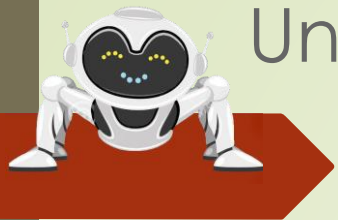


Armar la base y el montaje de bloques para conectar motores y sensor, te mostramos algunas fotos pero puedes realizarlo como quieras.





Una vez armada la parte de papel, hacer los siguientes cortes:

AL COSTADO

PARA PIEZA 2 X 1



EN LA BASE

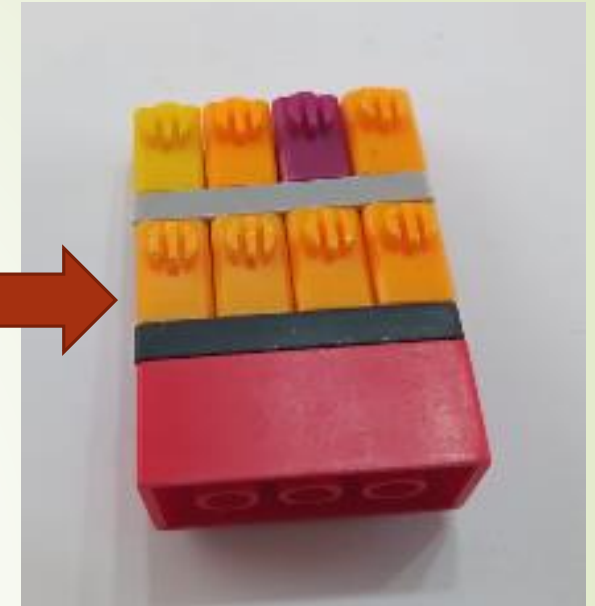
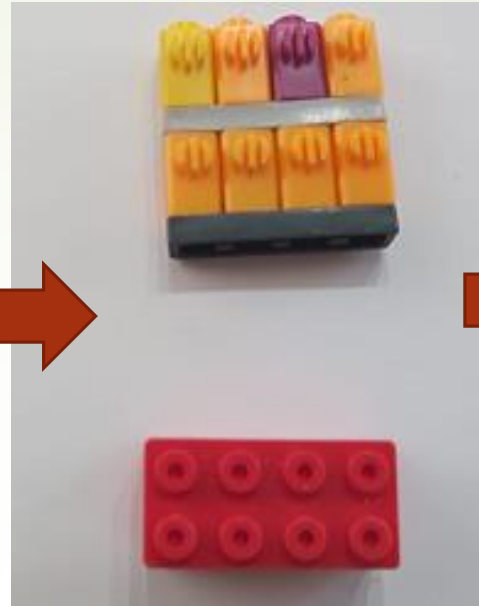
PARA PIEZA 2 X 2



AGRANDAR **ATRÁS** PARA PASAR CABLES



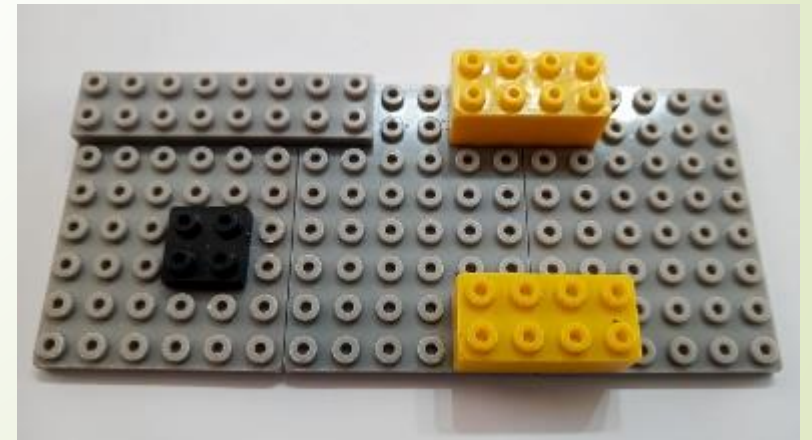
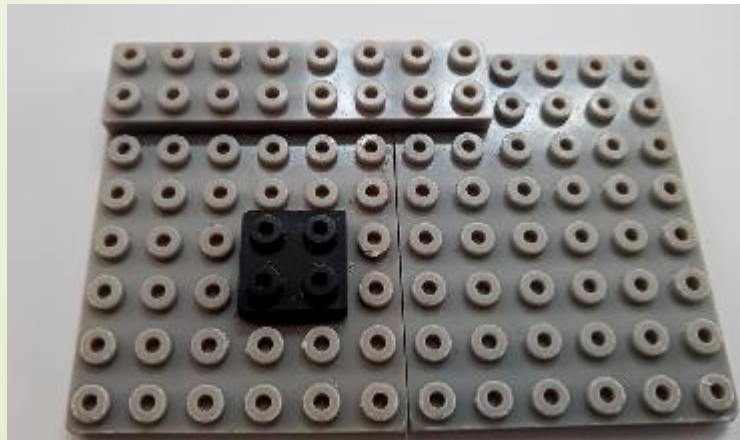
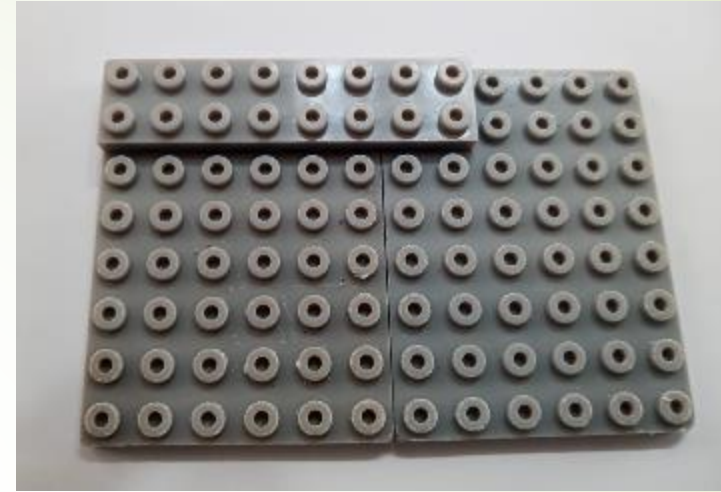
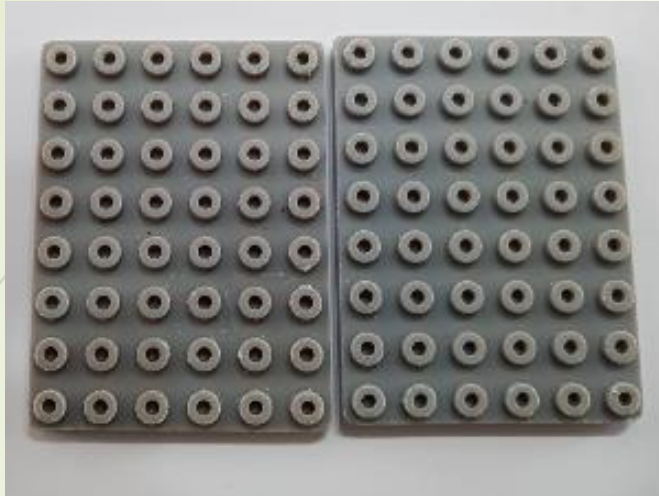
Preparar el soporte para el R2



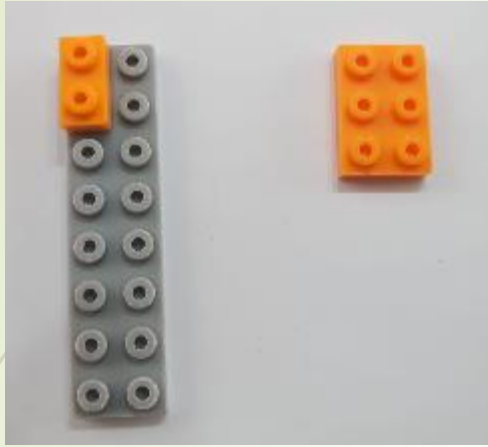
Poner el R2
en el soporte
con el botón
para arriba



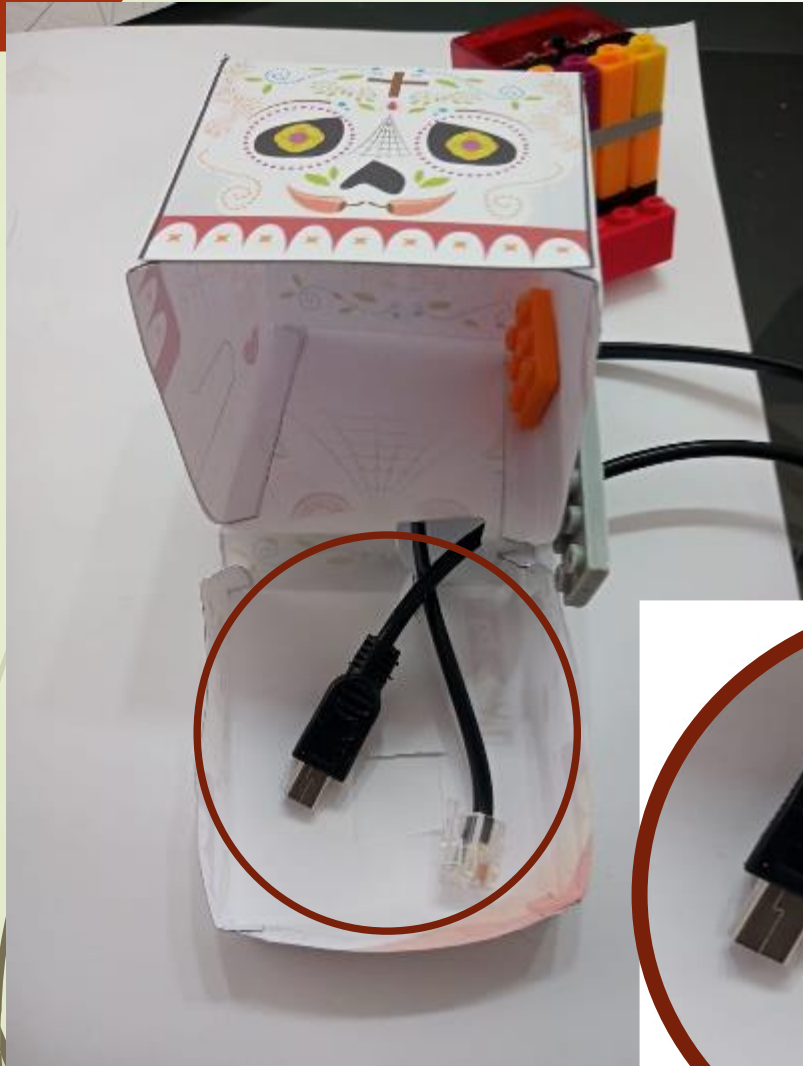
Armar la base



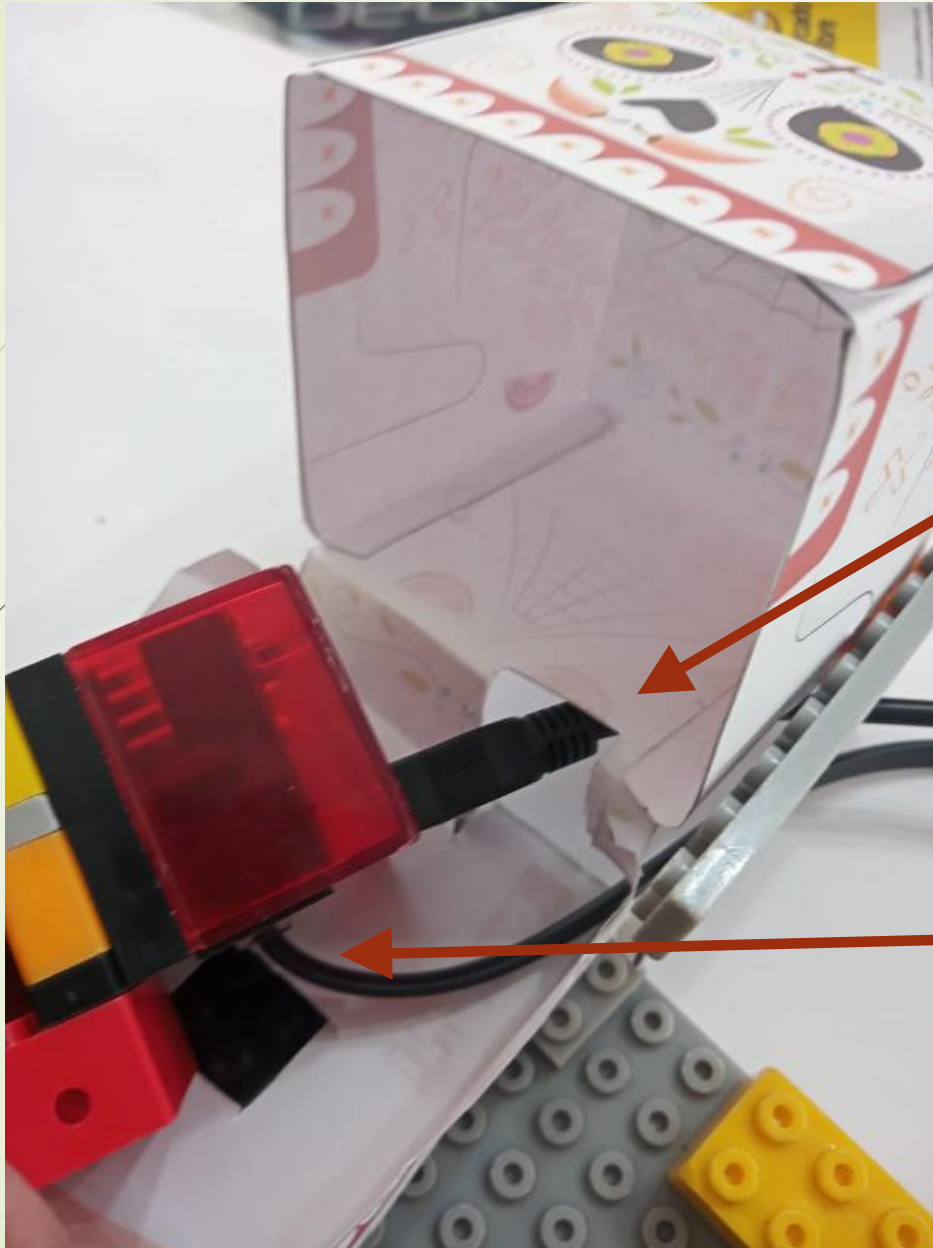
Armar y montar el brazo en la cabeza



Pasar los cables del motor y para programar



**PONER EL
MOTOR**



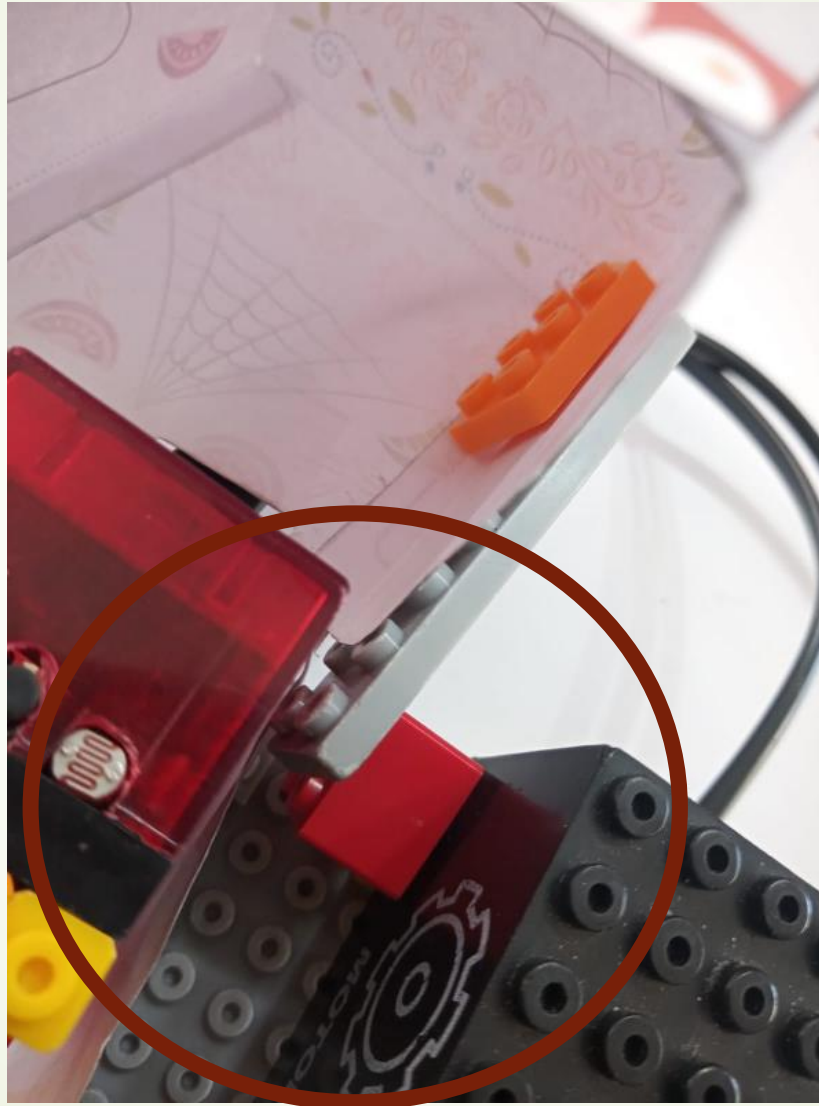
**Conectar el
cable de
programación**

**Conectar
motor en
entrada de la
DERECHA**

Montar el cerebro adentro del Robonauta



Poner el brazo en el motor



LISTO!!!! A PROGRAMAR!

